

<http://abstrusegoose.com/415>

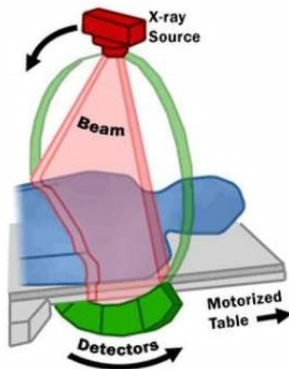
Lineární algebra a počítačová tomografie

Sir Godfrey Newbold Hounsfield (28. 8. 1919 — 12. 8. 2004)



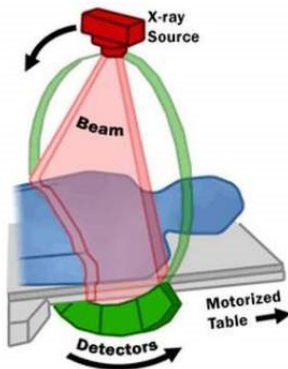
- britský elektroinženýr
- 1979 Nobelova cena za medicínu (spolu s Allanem MacLeodem Cormackem) za vynález počítačové tomografie
- prototyp CAT testoval nejprve na laboratorním vzorku mozku, poté na kravském mozku zakoupeném v řeznictví, nakonec na sobě
- 1. října 1971 Atkinson Morley Hospital in Wimbledon, Londýn: první klinické použití (cerebrální cysta)

Základní schéma počítačové axiální tomografie (CAT)



Skvělá a jednoduchá myšlenka!

Základní schéma počítačové axiální tomografie (CAT)



Skvělá a jednoduchá myšlenka!

Lze ale z přímkových řezů **zrekonstruovat** snímaný objekt?

Johann Karl August Radon (16. 12. 1887 — 25. 5. 1956)



- rakouský matematik
- 1917: autor postupu, nazvaném později Radonova transformace

Über die Bestimmung von
Funktionen durch ihre Integralwerte
längs gewisser Mannigfaltigkeiten,
*Akademie der Wissenschaften
Leipzig* 69 (1917), 262–277.

- $f \mapsto \mathbf{R}(f)$, kde

$$\mathbf{R}(f)(t, \alpha) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(t \cdot \cos \alpha - s \cdot \sin \alpha, t \cdot \sin \alpha + s \cdot \cos \alpha) ds$$
$$t \in (-\infty; +\infty) \quad \alpha \in [0; 2\pi]$$

Použijeme zidealizovaný model

- 1 Nedochozí k refrakci nebo difrakci.

Rentgenové paprsky se šíří po přímkách a nejsou „ohnuty“ objekty, skrz které procházejí.

- 2 Paprsky jsou monochromatické.

Všechny paprsky daného svazku mají stejnou frekvenci.

- 3 Platí Beerův zákon.^a

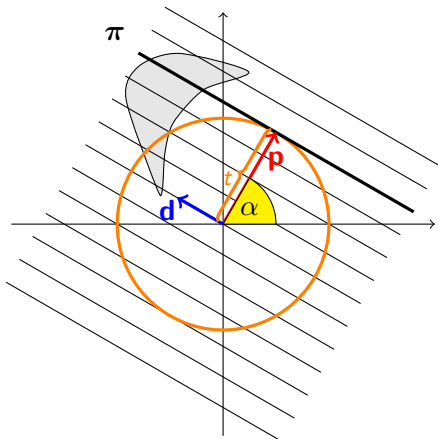
Každá tkáň má (pro danou energii paprsku) charakteristický **tlumící koeficient**^b μ . Intenzita $I(s)$ splňuje na bodech přímky $\mathbf{p} + s \cdot \mathbf{d}$, $s \in \mathbb{R}$, diferenciální rovnici

$$\frac{d}{ds} I(s) = -\mu(s) \cdot I(s)$$

^aAugust Beer, *Bestimmung der Absorption des rothen Lichts in farbigen Flüssigkeiten*, *Annalen der Physik und Chemie* 162.5 (1852), 78–88.

^bAnglicky: **attenuation coefficient**.

Popis paralelních přímek (tj., popis svazku paprsků)



$$\|\mathbf{p}\| = t$$

$$\langle \mathbf{p} \mid \mathbf{d} \rangle = 0$$

$$\mathbf{p} = t \cdot \begin{pmatrix} \cos \alpha \\ \sin \alpha \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \mathbf{d} &= \times \begin{pmatrix} \cos \alpha \\ \sin \alpha \end{pmatrix} = \\ &= \begin{pmatrix} -\sin \alpha \\ \cos \alpha \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\pi_{t,\alpha} = \mathbf{p} + \text{span}(\mathbf{d})$$

Linearita Radonovy transformace

Připomenutí: pro (integrovatelnou) funkci^a $(x, y) \mapsto f(x, y)$, která je nulová vně nějakého čtverce, definujeme její **Radonovu transformaci**

$$\mathbf{R}(f) : (t, \alpha) \mapsto \int_{-\infty}^{+\infty} f(t \cdot \cos \alpha - s \cdot \sin \alpha, t \cdot \sin \alpha + s \cdot \cos \alpha) ds$$

kde $t \in \mathbb{R}$, $\alpha \in [0; 2\pi]$.

Platí **důležitá rovnost**

$$\mathbf{R}(a \cdot f + b \cdot g) = a \cdot \mathbf{R}(f) + b \cdot \mathbf{R}(g), \quad a, b \in \mathbb{R}$$

To jest: **Radonova transformace je lineární!**

^aFunkce f modeluje zkoumanou tkáň.

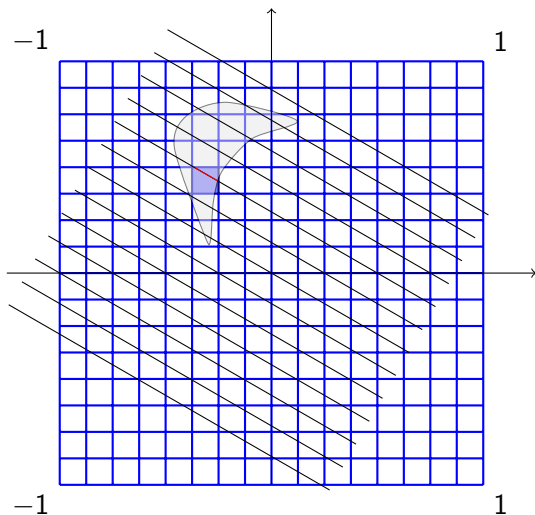
Hlavní výsledek profesora Johanna Radona (1917)

- Ze znalosti $\mathbf{R}(f)$ lze **zrekonstruovat** původní funkci f .
- To jest: existuje **inversní** Radonova transformace.
- Jde o velmi netriviální výsledek, protože lineární prostor všech „vhodných“ funkcí f **nemá konečnou dimenzi**.

Jak se problému nekonečné dimenze vyhnout?

- Předvedeme metodu ART (**Algebraic Reconstruction Technique**), která využívá jednoduchých metod lineární algebry.
- Budeme řešit jistou soustavu lineárních rovnic **iterativní metodou** která pochází z roku **1937**.

Základní myšlenka ART



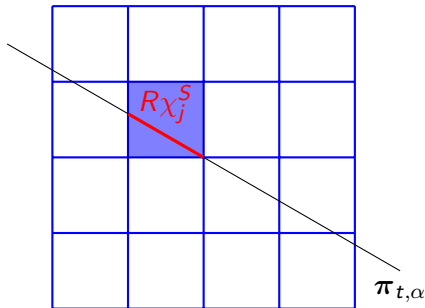
- čtvercová síť
 $K \times K$ čtverců,
číslováno od 1
do $S = K^2$
- $\chi_j^S(x, y) = 1$
v j -tém čtverci,
jinde
 $\chi_j^S(x, y) = 0$
- χ_j^S jsou
ortogonální
- $\langle h | k \rangle = \int_{\mathbb{R}^2} h \cdot k$

Linearita Radonovy transformace ještě jednou

$$\mathbf{R}\left(\sum_{j=1}^S a_j \cdot \chi_j^S\right) = \sum_{i=1}^S a_j \cdot \mathbf{R}(\chi_j^S)$$

Výpočet hodnoty $\mathbf{R}(\chi_j^S)$ je **velmi snadný**:

$\mathbf{R}(\chi_j^S) : (t, \alpha) \mapsto$ délka průsečíku přímky $\pi_{t,\alpha}$ s j -tým čtvercem



Vzorkovací matice \mathbf{V} a vektor \mathbf{b} naměřených hodnot

- 1 Tkáň je popsána funkcí $(x, y) \mapsto f(x, y)$, která je integrovatelná a nulová vně intervalu $[-1; 1] \times [-1; 1]$.
- 2 Zvolíme K a budeme pracovat s ortogonální sadou $\chi_1^S, \dots, \chi_S^S$, kde $S = K^2$.
- 3 Zvolíme **sadu vzorkovacích přímk**
 $\pi_{t_1, \alpha_1}, \pi_{t_2, \alpha_2}, \dots, \pi_{t_R, \alpha_R}$
- 4 Spočteme hodnoty
$$v_{ji} = \mathbf{R}(\chi_j^S)(t_i, \alpha_i) \quad b_i = \mathbf{R}(f)(t_i, \alpha_i)$$
pro všechna $i = 1, \dots, R, j = 1, \dots, S$.
- 5 Vytvoříme tak **matici \mathbf{V}** , která má v i -tém řádku a j -tém sloupci hodnotu v_{ji} a **vektor \mathbf{b}** .
- 6 **Rekonstrukce**: funkce f je (s malou chybou) řešením soustavy lineárních rovnic $\mathbf{V}^T \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b}$.

Slasti a strasti řešení soustavy $\mathbf{V}^T \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b}$

- 1 Soustava $\mathbf{V}^T \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b}$ je **teoreticky** řešitelná (GEM).
- 2 V praxi má matice \mathbf{V} zhruba 20 000 sloupců a 20 000 řádků. Plně se projeví **numerická nestabilita** GEM.
- 3 Pro každé i (tj., pro každou vzorkovací přímkou) je pouze $K \approx \sqrt{R}$ prvků j tak, že $v_{ji} \neq 0$. To jest: matice \mathbf{V} je **řídka** (obsahuje mnoho nul).
Tedy lze k řešení soustavy $\mathbf{V}^T \cdot \mathbf{x} = \mathbf{b}$ použít **aproximační iterativní metodu**.

Stefan Kaczmarz (20. 3. 1895 — 1939 ??)

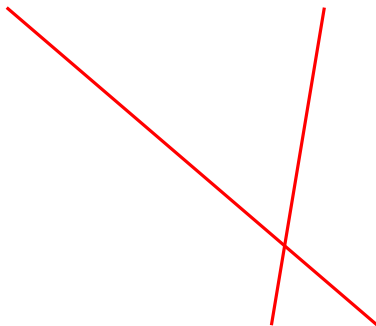


- polský matematik, profesor university ve Lvóvě (spolupráce se Stefanem Banachem)
- autor **iterativní metody**, která je základem rekonstrukce moderních zobrazovacích technik

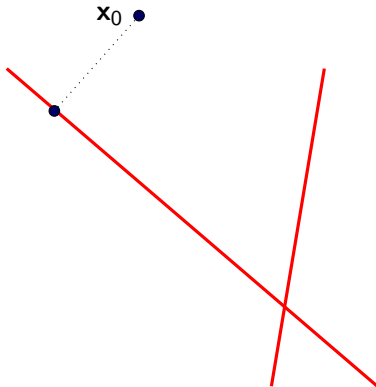
Angenäherte Auflösung von Systemen linearer Gleichungen, *Bull. Intern. Acad. Polonaise Sci. Lett., Cl. Sci. Math. Nat. A*, 35 (1937), 355–357.

Myšlenka Kacmarzovy metody (soustava 2×2)

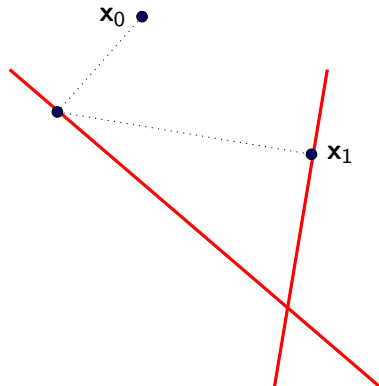
\mathbf{x}_0 ●



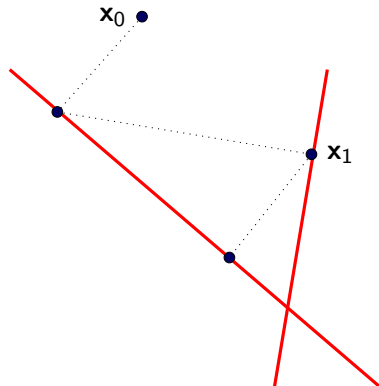
Myšlenka Kacmarzovy metody (soustava 2×2)



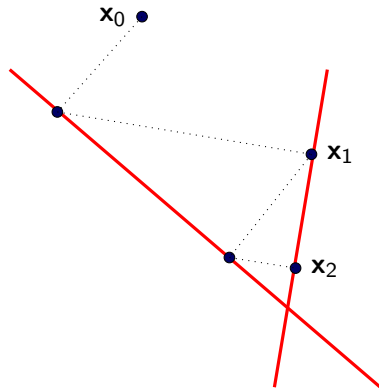
Myšlenka Kacmarzovy metody (soustava 2×2)



Myšlenka Kaczmarzovy metody (soustava 2×2)



Myšlenka Kaczmarzovy metody (soustava 2×2)



Literatura

- ☞ Stanley R. Deans, *The Radon transform and some of its applications*, John Wiley & Sons, 1983.
- ☞ Charles L. Epstein, *Introduction to the mathematics of medical imaging*, SIAM, 2008.
- ☞ Timothy G. Feeman, *The mathematics of medical imaging*, Springer, 2015.
- ☞ Gabor T. Herman, *Image reconstruction from projections*, Academic Press, 1980.