

DRN: Numerika, derivace

Definice.

Nechť x je číslo a \hat{x} jeho odhad. Pak definujeme

absolutní chybu tohoto odhadu jako $E_x = x - \hat{x}$

a **relativní chybu** jako $\varepsilon_x = \frac{|E_x|}{|x|}$, pokud $x \neq 0$.

Libovolné číslo e_x splňující $|E_x| \leq e_x$ se nazývá **odhad chyby**.

Definice.

Floating point reprezentací (v pohyblivé čárce) čísla x vzhledem k základu β s přesností na p platných míst rozumíme nejlepší aproximaci $fl(x)$ čísla x , kterou lze zapsat ve tvaru

$$fl = d_1.d_2d_3 \cdots d_p \times \beta^e,$$

kde $d_1 \in \{1, \dots, \beta - 1\}$ a $d_2, \dots, d_p \in \{0, 1, \dots, \beta - 1\}$.

Číslo e říkáme exponent, část $d_1.d_2d_3 \cdots d_p$ se nazývá signifikant či mantissa.

Fakt.

Předpokládejme, že číslo x bylo reprezentováno jako \hat{x} v pohyblivé čárce se základem β a přesností p . Relativní chybu pak lze odhadnout takto:

$$\varepsilon_x \leq \frac{1}{2}\beta \cdot \beta^{-p}.$$

Fakt.

Uvažujme reálná čísla $x, y > 0$ a jejich odhady $\hat{x}, \hat{y} > 0$. Pak platí:

$$\begin{array}{ll} |E_{cx}| = |c| \cdot |E_x| & \varepsilon_{cx} = \varepsilon_x \text{ pro } c \in \mathbb{R}; \\ |E_{x+y}| \leq |E_x| + |E_y| & \varepsilon_{x+y} \leq \max(\varepsilon_x, \varepsilon_y); \\ |E_{x-y}| \leq |E_x| + |E_y| & \varepsilon_{x-y} \leq \max(\varepsilon_x, \varepsilon_y) \frac{x+y}{|x-y|}; \\ |E_{x \cdot y}| \leq |y| \cdot |E_x| + |\hat{x}| \cdot |E_y| & \varepsilon_{x \cdot y} \leq \varepsilon_x + (1 + \varepsilon_x)\varepsilon_y; \\ |E_{x/y}| \leq \frac{1}{y} (|E_x| + |E_y| \frac{\hat{x}}{\hat{y}}) & \varepsilon_{x/y} \leq \varepsilon_x + \varepsilon_y \frac{\hat{x}}{x} \frac{y}{\hat{y}}; \end{array}$$

Fakt.

Mají-li čísla $x, y > 0$ relativní chybu nejvýše $\varepsilon > 0$, pak platí

$$\begin{array}{ll} \varepsilon_{ax+y} \leq \varepsilon, & \varepsilon_{x-y} \leq \frac{x+y}{|x-y|} \varepsilon, \\ \varepsilon_{x \cdot y} \leq 2\varepsilon, & \varepsilon_{x/y} \leq 2\varepsilon, \\ \varepsilon_{1/x} = \varepsilon. & \end{array}$$

Definice.

Uvažujme číslo $a \in \mathbb{R}$, popřípadě $a = \pm\infty$, nechť f, g jsou dvě funkce definované na nějakém (prstencovém) okolí bodu a .

Řekneme, že $f \in O(g)$ pro $x \rightarrow a$, jestliže existuje nějaká konstanta C a prstencové okolí P bodu a takové, že $|f| \leq C|g|$ na P .

Fakt.

Jestliže $b \geq a > 0$ a $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$, tak

(i) $\beta h^b = O(h^a)$;

(ii) $\alpha h^a + O(h^b) \sim \alpha h^a$

pro $h \rightarrow 0$, popř. $h \rightarrow 0^+$.

Fakt.

(i) Pro $a > 0$ a $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ platí $\alpha O(h^a) \pm \beta O(h^a) = O(h^a)$ pro $h \rightarrow 0$.

(ii) Pro $b \geq a > 0$ a $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ platí $\alpha O(h^a) \pm \beta O(h^b) = O(h^a)$ pro $h \rightarrow 0$.

(iii) Pro $a, b \geq 0$ platí $O(h^a) \cdot O(h^b) = O(h^{a+b})$ pro $h \rightarrow 0$

(iv) Pro $a \geq b \geq 0$ platí $O(h^a)/h^b = O(h^{a-b})$ pro $h \rightarrow 0$.

Definice.

Pro funkci f diferencovatelnou v bodě a uvažujeme následující aproximace pro $f'(a)$:

$$\begin{aligned} f'(a) &\sim \frac{f(a+h) - f(a)}{h} && \text{(dopředná diference),} \\ f'(a) &\sim \frac{f(a) - f(a-h)}{h} && \text{(zpětná diference),} \\ f'(a) &\sim \frac{f(a+h) - f(a-h)}{2h} && \text{(symetrická diference).} \end{aligned}$$

Fakt.

Uvažujeme funkci f , která je třikrát spojitě diferencovatelná na nějakém ε -okolí U bodu a , necht' $h > 0$ splňuje $h < \varepsilon$. Pak platí následující aproximační vzorce pro $h \rightarrow 0$:

$$\begin{aligned} f'(a) &= \frac{f(a+h) - f(a)}{h} + O(h), \\ f'(a) &= \frac{f(a) - f(a-h)}{h} + O(h), \\ f'(a) &= \frac{f(a+h) - f(a-h)}{2h} + O(h^2). \end{aligned}$$

Je-li f čtyřikrát spojitě diferencovatelná na okolí bodu a , pak platí

$$f''(a) = \frac{f(a+h) + f(a-h) - 2f(a)}{h^2} + O(h^2).$$

Přehled metod integrace:

$$I = \int_a^b f(x) dx, \quad a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b, \quad x_{i+1} - x_i = h = \frac{b-a}{n}$$

Obdélníková metoda

$$E = O(h)$$

$$R_l(n) = \sum_{i=0}^{n-1} hf(x_i)$$

$$R_r(n) = \sum_{i=1}^n hf(x_i)$$

Lichoběžníková metoda

$$E = O(h^2)$$

$$T(n) = \frac{1}{2}h \left[f(x_0) + \sum_{i=1}^{n-1} 2f(x_i) + f(x_n) \right]$$

Simpsonova metoda

$$E = O(h^4)$$

$$S(n) = \frac{1}{3}h \left[f(x_0) + \sum_{i=1}^{n/2} 4f(x_{2i-1}) + \sum_{i=1}^{n/2-1} 2f(x_{2i}) + f(x_n) \right]$$

Věta.

Uvažujme funkci f na intervalu $\langle a, b \rangle$, označme $M_1 = \max_{x \in \langle a, b \rangle} |f'(x)|$. Pokud integrál $I = \int_a^b f(x) dx$ aproximujeme obdélníkovou metodou, tak máme následující odhady:

$$|I - R_l(n)| \leq \frac{1}{2}(b-a)^2 M_1 \frac{1}{n} = \frac{1}{2}(b-a)M_1 h,$$

$$|I - R_r(n)| \leq \frac{1}{2}(b-a)^2 M_1 \frac{1}{n} = \frac{1}{2}(b-a)M_1 h$$

pro $h = \frac{b-a}{n}$.

Definice.

Řekneme, že nějaká metoda I_n pro aproximování integrálu je **řádu** p pro $p \in \mathbb{N}$, pokud pro každou funkci f na intervalu $\langle a, b \rangle$ existuje $C > 0$ splňující

$$\left| \int_a^b f(x) dx - I_n \right| \leq C \frac{1}{n^p}.$$

Tedy $|I - I_h|$ je $O(h^p)$ pro $h \rightarrow 0^+$.