

## DRN: Numerika, derivace

### Definice.

Nechť  $x$  je číslo a  $\hat{x}$  jeho odhad. Pak definujeme

**absolutní chybu** tohoto odhadu jako  $E_x = x - \hat{x}$

a **relativní chybu** jako  $\varepsilon_x = \frac{|E_x|}{|x|}$ , pokud  $x \neq 0$ .

Libovolné číslo  $e_x$  splňující  $|E_x| \leq e_x$  se nazývá **odhad chyby**.

### Definice.

Floating point reprezentací (v pohyblivé čárce) čísla  $x$  vzhledem k základu  $\beta$  s přesností na  $p$  platných míst rozumíme nejlepší aproximaci  $fl(x)$  čísla  $x$ , kterou lze zapsat ve tvaru

$$fl = d_1.d_2d_3 \cdots d_p \times \beta^e,$$

kde  $d_1 \in \{1, \dots, \beta - 1\}$  a  $d_2, \dots, d_p \in \{0, 1, \dots, \beta - 1\}$ .

Číslo  $e$  říkáme exponent, část  $d_1.d_2d_3 \cdots d_p$  se nazývá signifikant či mantissa.

### Fakt.

Předpokládejme, že číslo  $x$  bylo reprezentováno jako  $\hat{x}$  v pohyblivé čárce se základem  $\beta$  a přesností  $p$ . Relativní chybu pak lze odhadnout takto:

$$\varepsilon_x \leq \frac{1}{2} \beta \cdot \beta^{-p}.$$

### Fakt.

Uvažujme reálná čísla  $x, y > 0$  a jejich odhady  $\hat{x}, \hat{y} > 0$ . Pak platí:

$$\begin{array}{ll} |E_{cx}| = |c| \cdot |E_x| & \varepsilon_{cx} = \varepsilon_x \text{ pro } c \in \mathbb{R}; \\ |E_{x+y}| \leq |E_x| + |E_y| & \varepsilon_{x+y} \leq \max(\varepsilon_x, \varepsilon_y); \\ |E_{x-y}| \leq |E_x| + |E_y| & \varepsilon_{x-y} \leq \max(\varepsilon_x, \varepsilon_y) \frac{x+y}{|x-y|}; \\ |E_{x \cdot y}| \leq |y| \cdot |E_x| + |\hat{x}| \cdot |E_y| & \varepsilon_{x \cdot y} \leq \varepsilon_x + (1 + \varepsilon_x) \varepsilon_y; \\ |E_{x/y}| \leq \frac{1}{y} (|E_x| + |E_y| \frac{\hat{x}}{\hat{y}}) & \varepsilon_{x/y} \leq \varepsilon_x + \varepsilon_y \frac{\hat{x}}{x} \frac{y}{\hat{y}}; \end{array}$$

### Fakt.

Mají-li čísla  $x, y > 0$  relativní chybu nejvýše  $\varepsilon > 0$ , pak platí

$$\begin{array}{ll} \varepsilon_{ax+y} \leq \varepsilon, & \varepsilon_{x-y} \leq \frac{x+y}{|x-y|} \varepsilon, \\ \varepsilon_{x \cdot y} \leq 2\varepsilon, & \varepsilon_{x/y} \leq 2\varepsilon, \\ \varepsilon_{1/x} = \varepsilon. & \end{array}$$

### Definice.

Uvažujme číslo  $a \in \mathbb{R}$ , popřípadě  $a = \pm\infty$ , nechť  $f, g$  jsou dvě funkce definované na nějakém (prstencovém) okolí bodu  $a$ .

Řekneme, že  $f \in O(g)$  pro  $x \rightarrow a$ , jestliže existuje nějaká konstanta  $C$  a prstencové okolí  $P$  bodu  $a$  takové, že  $|f| \leq C|g|$  na  $P$ .

### Fakt.

Jestliže  $b \geq a > 0$  a  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ , tak

(i)  $\beta h^b = O(h^a)$ ;

(ii)  $\alpha h^a + O(h^b) \sim \alpha h^a$

pro  $h \rightarrow 0$ , popř.  $h \rightarrow 0^+$ .

**Fakt.**

- (i) Pro  $a > 0$  a  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  platí  $\alpha O(h^a) \pm \beta O(h^a) = O(h^a)$  pro  $h \rightarrow 0$ .  
(ii) Pro  $b \geq a > 0$  a  $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$  platí  $\alpha O(h^a) \pm \beta O(h^b) = O(h^a)$  pro  $h \rightarrow 0$ .  
(iii) Pro  $a, b \geq 0$  platí  $O(h^a) \cdot O(h^b) = O(h^{a+b})$  pro  $h \rightarrow 0$   
(iv) Pro  $a \geq b \geq 0$  platí  $O(h^a)/h^b = O(h^{a-b})$  pro  $h \rightarrow 0$ .

**Definice.**

Pro funkci  $f$  diferencovatelnou v bodě  $a$  uvažujeme následující aproximace pro  $f'(a)$ :

$$f'(a) \sim \frac{f(a+h) - f(a)}{h} \quad (\text{dopředná diference}),$$

$$f'(a) \sim \frac{f(a) - f(a-h)}{h} \quad (\text{zpětná diference}),$$

$$f'(a) \sim \frac{f(a+h) - f(a-h)}{2h} \quad (\text{symetrická diference}).$$

**Fakt.**

Uvažujeme funkci  $f$ , která je třikrát spojitě diferencovatelná na nějakém  $\varepsilon$ -okolí  $U$  bodu  $a$ , nechť  $h > 0$  splňuje  $h < \varepsilon$ . Pak platí následující aproximační vzorce pro  $h \rightarrow 0$ :

$$f'(a) = \frac{f(a+h) - f(a)}{h} + O(h),$$

$$f'(a) = \frac{f(a) - f(a-h)}{h} + O(h),$$

$$f'(a) = \frac{f(a+h) - f(a-h)}{2h} + O(h^2).$$

Je-li  $f$  čtyřikrát spojitě diferencovatelná na okolí bodu  $a$ , pak platí

$$f''(a) = \frac{f(a+h) + f(a-h) - 2f(a)}{h^2} + O(h^2).$$

**Přehled metod integrace:**

$$I = \int_a^b f(x) dx, \quad a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b, \quad x_{i+1} - x_i = h = \frac{b-a}{n}$$

Obdélníková metoda

$$E = O(h)$$

$$R_l(n) = \sum_{i=0}^{n-1} hf(x_i)$$

$$R_r(n) = \sum_{i=1}^n hf(x_i)$$

Lichoběžníková metoda

$$E = O(h^2)$$

$$T(n) = \frac{1}{2}h \left[ f(x_0) + \sum_{i=1}^{n-1} 2f(x_i) + f(x_n) \right]$$

Simpsonova metoda

$$E = O(h^4)$$

$$S(n) = \frac{1}{3}h \left[ f(x_0) + \sum_{i=1}^{n/2} 4f(x_{2i-1}) + \sum_{i=1}^{n/2-1} 2f(x_{2i}) + f(x_n) \right]$$

**Věta.**

Uvažujme funkci  $f$  na intervalu  $\langle a, b \rangle$ , označme  $M_1 = \max_{x \in \langle a, b \rangle} |f'(x)|$ . Pokud integrál  $I = \int_a^b f(x) dx$  aproximujeme obdélníkovou metodou, tak máme následující odhady:

$$|I - R_l(n)| \leq \frac{1}{2}(b-a)^2 M_1 \frac{1}{n} = \frac{1}{2}(b-a)M_1 h,$$

$$|I - R_r(n)| \leq \frac{1}{2}(b-a)^2 M_1 \frac{1}{n} = \frac{1}{2}(b-a)M_1 h$$

pro  $h = \frac{b-a}{n}$ .

**Definice.**

Řekneme, že nějaká metoda  $I_n$  pro aproximování integrálu je **řádu**  $p$  pro  $p \in \mathbb{N}$ , pokud pro každou funkci  $f$  na intervalu  $\langle a, b \rangle$  existuje  $C > 0$  splňující

$$\left| \int_a^b f(x) dx - I_n \right| \leq C \frac{1}{n^p}.$$

Tedy  $|I - I_h|$  je  $O(h^p)$  pro  $h \rightarrow 0^+$ .