

DRN: ODR numericky

Algoritmus (Eulerova metoda (Euler forward formula)).

Zadána rovnice $y' = f(x, y)$ na $\langle x_0, x_0 + T \rangle$, počáteční podmínka y_0 a $n \in \mathbb{N}$.

0. Nastavíme $h = \frac{T}{n}$.

1. x_0, y_0 jsou ze zadání.

2. Pro $i = 0, \dots, n - 1$ definujeme

$$\begin{aligned} x_{i+1} &= x_i + h, \\ y_{i+1} &= y_i + f(x_i, y_i) \cdot h. \end{aligned}$$

Definice.

Uvažujme nějakou metodu pro řešení Cauchyho úloh $y' = f(x, y(x))$, $y(x_0) = y_0$.

Pro konkrétní úlohu na $\langle x_0, x_0 + T \rangle$ s řešením $y(x)$ a pro každé $n \in \mathbb{N}$ nechť metoda generuje odhady $\{y_i\}$ v bodech příslušné sítě $\{x_i\}$, označme pak $E_n = \max_i |y(x_i) - y_i|$.

Metoda je **konvergentní**, pokud pro všechny úlohy s Lipschitzovskou f příslušná chyba splňuje $E_n \rightarrow 0$.

Definice.

Uvažujme jednokrokovou metodu pro řešení počátečních (Cauchyho) úloh, která pro rovnici

$y' = f(x, y(x))$ a bod (x^*, y^*) generuje odhad $\Phi_f(x^*, y^*, h)$ pro hodnotu odpovídajícího řešení v bodě $x^* + h$.

Pro konkrétní rovnici $y' = f(x, y)$ definujeme **lokální chybu metody** jako

$$d_f(x^*, y^*, h) = y_*(x^* + h) - \Phi_f(x^*, y^*, h)$$

pro všechna $x^*, y^* \in \mathbb{R}$ a všechny velikosti kroku $h > 0$ takové, že počáteční úloha $y' = f(x, y)$, $y(x^*) = y^*$ má řešení $y_*(x)$ na $\langle x^*, x^* + h \rangle$.

Definice.

Uvažujme jednokrokovou metodu pro řešení počátečních (Cauchyho) úloh, která pro rovnici

$y' = f(x, y(x))$ a bod (x^*, y^*) generuje odhad $\Phi_f(x^*, y^*, h)$ pro hodnotu odpovídajícího řešení v bodě $x^* + h$.

Řekneme, že tato metoda **je řádu** p , popř. že má chybu řádu p , jestliže platí následující: Pro každou diferenciální rovnici $y' = f(x, y)$ a obdélník $I \times J$ takový, že f je Lipschitzovská vzhledem k y a dostatečně hladká na $I \times J$, existuje $C > 0$ splňující

$$|d_f(x^*, y^*, h)| \leq Ch^{p+1}$$

pro všechna $(x^*, y^*) \in I \times J$ a $h > 0$ takové, že $(x^* + h, \Phi_f(x^*, y^*, h)) \in I \times J$.

Věta.

Eulerova metoda konverguje a je řádu 1 pro počáteční úlohy, které mají f s derivací omezenou na omezených množinách.

Algoritmus (Heunův vzorec (Heun formula, improved Euler formula)).

Zadána rovnice $y' = f(x, y)$ na $\langle x_0, x_0 + T \rangle$, počáteční podmínka y_0 a $n \in \mathbb{N}$.

0. Nastavíme $h = \frac{T}{n}$.

1. x_0, y_0 jsou ze zadání.

2. Pro $i = 0, \dots, n - 1$ definujeme $x_i = x_0 + ih$ a dále

a) Odhadneme směrnici $y'(x_i)$: $k_1 = f(x_i, y_i)$.

b) Odhadneme y_{i+1} : $y_{i+1}^* = y_i + k_1 h$,

pak odhadneme směrnici $y'(x_{i+1})$: $k_2 = f(x_{i+1}, y_{i+1}^*)$.

c) Spočítáme $y_{i+1} = y_i + \frac{1}{2}(k_1 + k_2) \cdot h$.

Fakt.

Heunova metoda je řádu 2.

Algoritmus (RK2 (midpoint, modified Euler formula, improved polygon)).

Zadána rovnice $y' = f(x, y)$ na $\langle x_0, x_0 + T \rangle$, počáteční podmínka y_0 a $n \in \mathbb{N}$.

0. Nastavíme $h = \frac{T}{n}$.

1. x_0, y_0 jsou ze zadání.

2. Pro $i = 0, \dots, n - 1$ definujeme $x_i = x_0 + ih$ a dále

a) Odhadneme směrnici $y'(x_i)$: $k_1 = f(x_i, y_i)$.

b) Odhadneme $y(x_i + \frac{1}{2}h)$: $y_{i+1/2}^* = y_i + \frac{1}{2}k_1h$,

pak odhadneme směrnici $y'(x_i + \frac{1}{2}h)$: $k_2 = f(x_i + \frac{1}{2}h, y_{i+1/2}^*)$.

c) Spočítáme $y_{i+1} = y_i + k_2h$.

Fakt.

Metoda RK2 je řádu 2.

Definice.

Explicitní metoda Runge-Kutty pro řešení počáteční úlohy $y' = f(x, y)$ je dána volbou konstant

$$\begin{array}{c|cccc}
 0 & & & & \\
 c_2 & a_{21} & & & \\
 c_3 & a_{31} & a_{32} & & \\
 \vdots & \vdots & & \ddots & \\
 c_N & a_{N1} & a_{N2} & \cdots & a_{N,N-1} \\
 \hline
 & w_1 & w_2 & \cdots & w_{N-1} & w_N
 \end{array}$$

Zde N je počet kroků, c_j definuje nody, a_{jl} tvoří matici metody a w_j jsou váhy.

Při výpočtu y_{i+1} pomocí y_i se nejprve se odhadují směrnice v rozličných bodech,

$$k_1 = f(x_i, y_i),$$

$$k_2 = f(x_i + c_2h, y_i + ha_{21}k_1),$$

$$k_3 = f(x_i + c_3h, y_i + h(a_{31}k_1 + a_{32}k_2)),$$

\vdots

$$k_N = f(x_i + c_Nh, y_i + h(a_{N1}k_1 + a_{N2}k_2 + \cdots + a_{N,N-1}k_{N-1})),$$

tyto odhady zprůměrujeme $k = \sum_{j=1}^N w_j k_j$ a pak odhadujeme $y_{i+1} = y_i + k \cdot h$.

Algoritmus (RK4).

Zadána rovnice $y' = f(x, y)$ na $\langle x_0, x_0 + T \rangle$, počáteční podmínka y_0 a $n \in \mathbb{N}$.

0. Nastavíme $h = \frac{T}{n}$.

1. x_0, y_0 jsou ze zadání.

2. Pro $i = 0, \dots, n - 1$ definujeme $x_i = x_0 + ih$ a dále

a) Odhadneme směrnici $y'(x_i)$: $k_1 = f(x_i, y_i)$.

b) Odhadneme $y(x_i + \frac{1}{2}h)$: $y_{i+1/2}^* = y_i + \frac{1}{2}k_1h$

a pak směrnici $y'(x_i + \frac{1}{2}h)$: $k_2 = f(x_i + \frac{1}{2}h, y_{i+1/2}^*)$.

c) Znovu (a lépe?) odhadneme $y(x_i + \frac{1}{2}h)$: $y_{i+1/2}^{**} = y_i + \frac{1}{2}k_2h$

a pak směrnici $y'(x_i + \frac{1}{2}h)$: $k_3 = f(x_i + \frac{1}{2}h, y_{i+1/2}^{**})$.

d) Odhadneme $y(x_i + h)$: $y_{i+1}^* = y_i + k_3h$

a pak směrnici $y'(x_{i+1})$: $k_4 = f(x_{i+1}, y_{i+1}^*)$.

e) Spočítáme $y_{i+1} = y_i + \frac{1}{6}(k_1 + 2k_2 + 2k_3 + k_4) \cdot h$.

Fakt.

Metoda RK4 je řádu 4.