

Lineární algebra, sedmé cvičení

Karel Pospíšil

1 Matice transformace souřanic

1.1 V \mathbb{R}^2 spočtěte následující úlohy.

Je dána báze $B = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$.

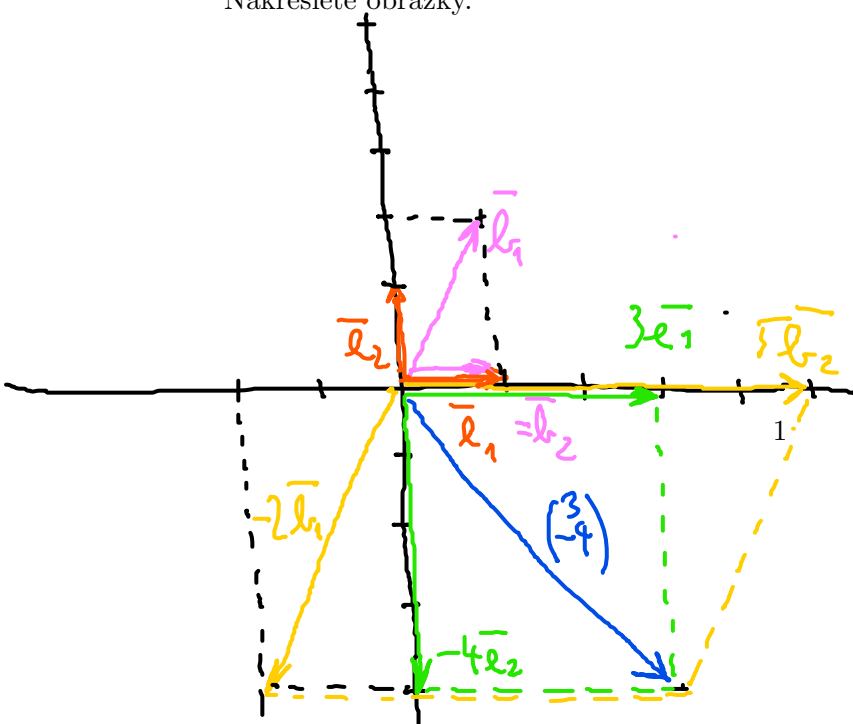
Bez využití matice transformace souřadnic najděte $\text{coord}_{K_2} \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \end{pmatrix}$, $\text{coord}_B \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \end{pmatrix}$.

[$\text{coord}_{K_2} \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \end{pmatrix}$, $\text{coord}_B \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 5 \end{pmatrix}$.]

$$\begin{pmatrix} 3 \\ -4 \end{pmatrix} = -2 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + 5 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow \underline{\underline{\text{coord}_B \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -2 \\ 5 \end{pmatrix}}}$$

$$\begin{pmatrix} 3 \\ -4 \end{pmatrix} = 3 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + (-4) \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \rightarrow \underline{\underline{\text{coord}_{K_2} \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3 \\ -4 \end{pmatrix}}}$$

Nakreslete obrázky.



$$K_2 = (\bar{e}_1, \bar{e}_2) = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$$B = (\bar{b}_1, \bar{b}_2) = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$$

Najděte $T_{B \rightarrow K_2}$.

[Jedná se vlastně o matici identického zobrazení vzhledem k bázím B a K_2 . Její sloupce jsou souřadnice obrazů prvků B vzhledem ke K_2 , tedy přímo prvky B . Tedy matice je

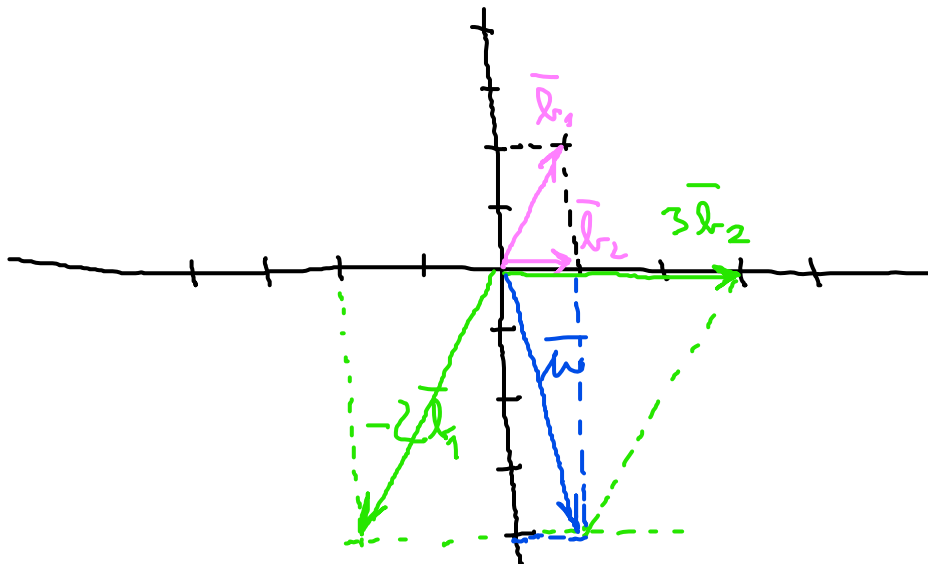
$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}. \quad B = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right), \quad K_2 = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right), \quad \text{id}: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad \text{identita}$$

$$\text{id}(\vec{u}) = \vec{u}$$

$$\begin{aligned} \underline{T_{B \rightarrow K_2}} &= \left(\text{coord}_{K_2}(\text{id}(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix})), \text{coord}_{K_2}(\text{id}(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix})) \right) = \\ &= \left(\text{coord}_{K_2}(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}), \text{coord}_{K_2}(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}) \right) = \underline{\underline{\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix}}} \end{aligned}$$

Nakreslete vektor \vec{u} pro který platí $\text{coord}_B(\vec{u}) = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix}$.

$$\vec{u} = -2 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + 3 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \end{pmatrix}$$



Jakou rovnost musí splňovat matice $T_{K_2 \rightarrow B}$? Spočítejte ji a rovnost ověřte.

[$T_{B \rightarrow K_2} \cdot T_{K_2 \rightarrow B} = T_{K_2 \rightarrow B} \cdot T_{B \rightarrow K_2} = E_2$. Jedná se vlastně o matici identického zobrazení vzhledem k bázím K_2 a B . Její sloupce jsou souřadnice obrazů prvků K_2 vzhledem k

B , tedy přímo souřadnice prvků K_2 vzhledem k B . $Coord_B(\vec{e}_1) = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $coord_B(\vec{e}_2) =$

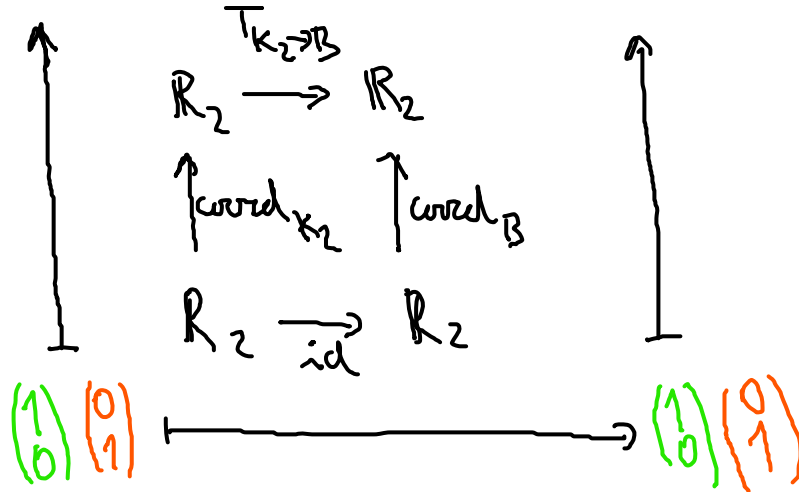
$\begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$. Tedy matice je $\begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} \\ 1 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$. Rovnost platí.]

$$B = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \right), K_2 = \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right)$$

$$\begin{aligned} T_{K_2 \rightarrow B} &= \left(coord_B(id(\vec{e}_1)), coord_B(id(\vec{e}_2)) \right) = \\ &= T_{K_2 \rightarrow B} = \left(coord_B \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}, coord_B \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right) = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} \\ 1 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} = 0 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + 1 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + \left(-\frac{1}{2}\right) \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \xrightarrow{\begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} \\ 1 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}} \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{1}{2} \\ -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$



Je dána matice $\begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$ (změna měřítka vzhledem k bázím K_2, K_2).

Spočtete součin $T_{K_2 \rightarrow B} \cdot M_{3,2} \cdot T_{B \rightarrow K_2}$

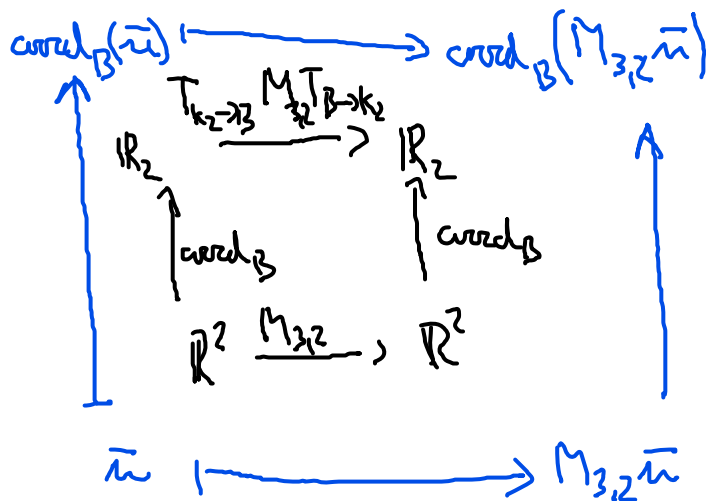
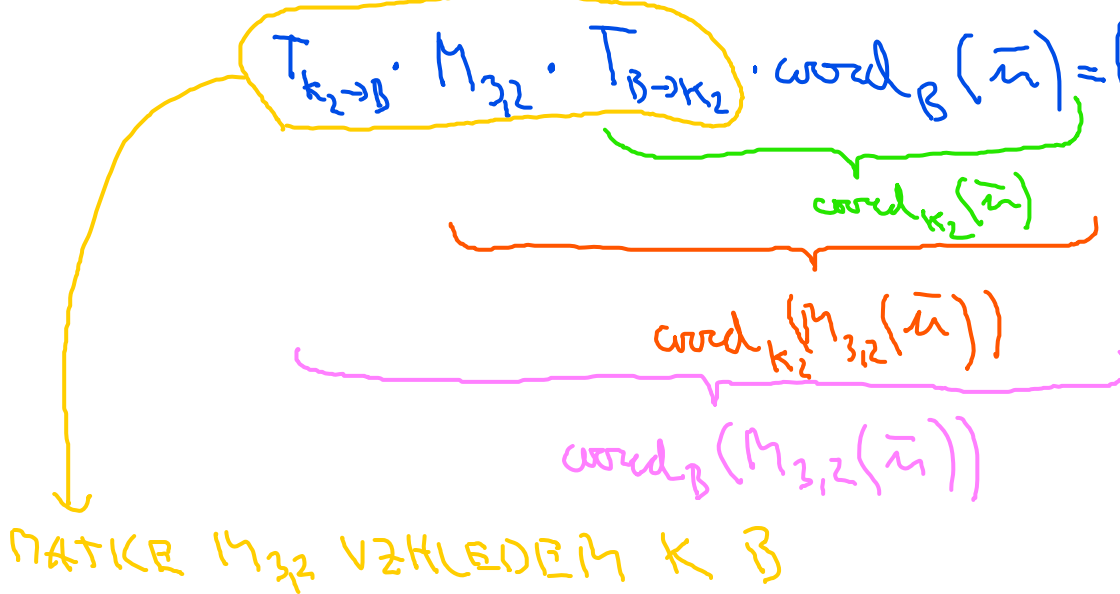
Promyslete význam součinu $T_{K_2 \rightarrow B} \cdot M_{3,2} \cdot T_{B \rightarrow K_2} \cdot \text{coord}_B(\vec{u})$

Nakreslete obrázek.

$$\vec{u} = \begin{pmatrix} 1 \\ -4 \end{pmatrix}, \text{coord}_B(\vec{u}) = \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} \\ 1 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & \frac{1}{2} \\ 1 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 3 & 3 \\ 4 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 3 \end{pmatrix}$$

$$T_{K_2 \rightarrow B} \cdot M_{3,2} \cdot T_{B \rightarrow K_2} \cdot \text{coord}_B(\vec{u}) = \begin{pmatrix} 2 & 0 \\ 1 & 3 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} -2 \\ 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -4 \\ 7 \end{pmatrix}$$



1.2 V $\mathbb{R}^{\leq 2}$ spočítejte následující úlohy.

Jsou dány báze (ověřte) $B = (x^2, x, 1)$, $C = ((x-2)^2, x-2, 1)$.

Bez využití matice transformace souřadnic najděte $\text{coord}_C(3x^2 - x + 2)$, $\text{coord}_B(3x^2 - x + 2)$.

Najděte matici $T_{C \rightarrow B}$.

Jakou rovnost musí splňovat matice $T_{B \rightarrow C}$? Spočítejte ji a rovnost ověřte.

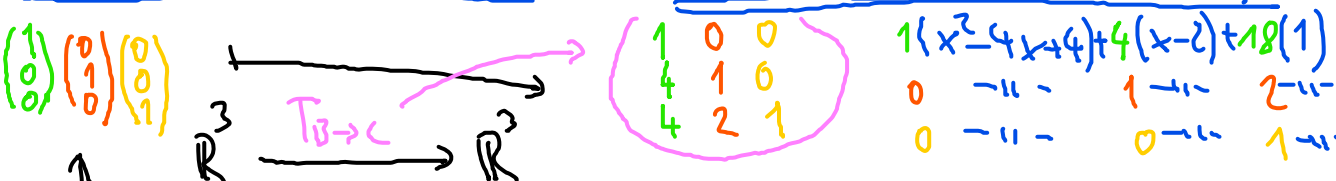
Spočítejte součin $T_{B \rightarrow C} \cdot \text{coord}_B(ax^2 + bx + c)$

Co tento výpočet říká o rozvoji polynomu maximálně druhého stupně se středem v bodě 2?

$$\text{coord}_B(3x^2 - x + 2) = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

$$3x^2 - x + 2 = 3(x^2 - 4x + 4) + 11(x-2) + 12(1)$$

$$\text{coord}_B(3x^2 - x + 2) = \begin{pmatrix} 3 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$$

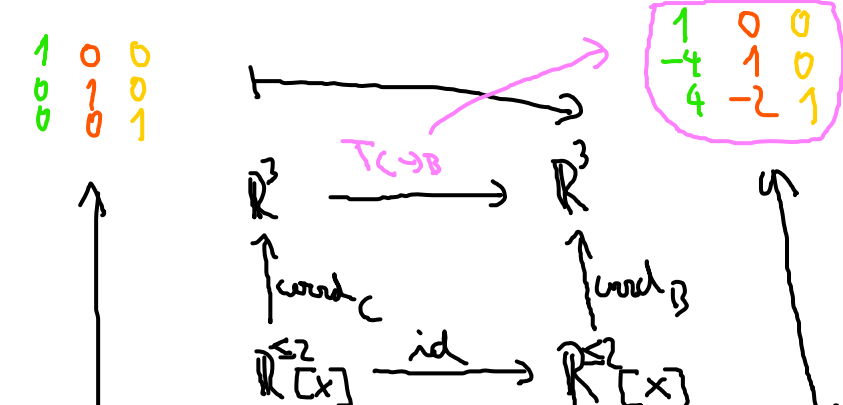


$$1(x^2 - 4x + 4) + 4(x-2) + 12(1)$$

0	-11	-	1	-11	-	2	-11
0	-11	-	0	-11	-	1	-11

ROVNOST PLATÍ

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 4 & 1 & 0 \\ 4 & 2 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -4 & 1 & 0 \\ 4 & -2 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$



$$x^2 - 4x + 4 \quad x - 2 \quad 1$$

$$T_{B \rightarrow C}: \text{coord}_B(ax^2 + bx + c) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 4 & 1 & 0 \\ 4 & 2 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a \\ 4a + b \\ 4a + 2b + c \end{pmatrix} = \text{coord}_C(ax^2 + bx + c)$$

TAKŽE $ax^2 + bx + c = a(x-2)^2 + (4a+b)(x-2) + (4a+2b+c)(1)$

$$T_2(x) = \frac{4a+2b+c}{0!} (x-2)^0 + \frac{4a+b}{1!} (x-2)^1 + \frac{2a}{2!} (x-2)^2$$